

RLM01 Quick Start Guide Brochure V2.1 ()

Deutsch 德语 新结构

Schritt 1 - Installieren der APP

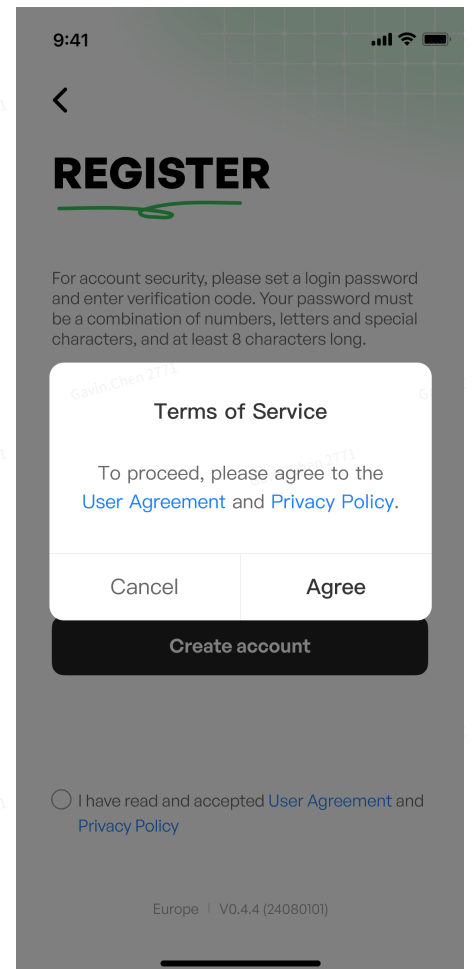
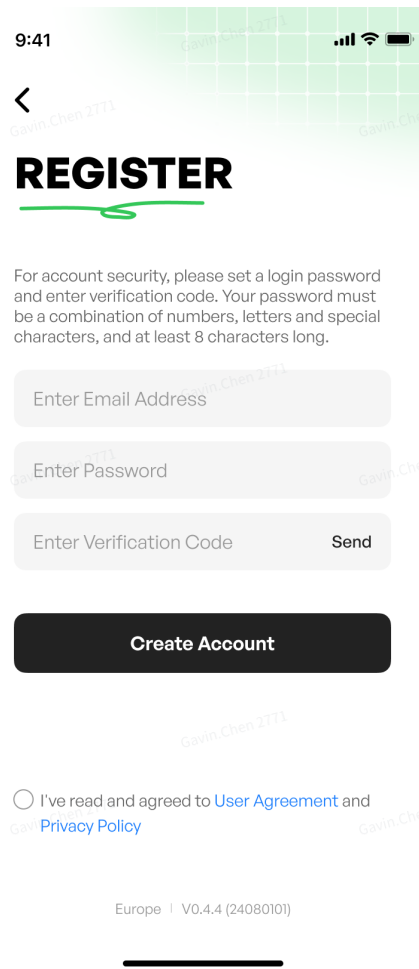
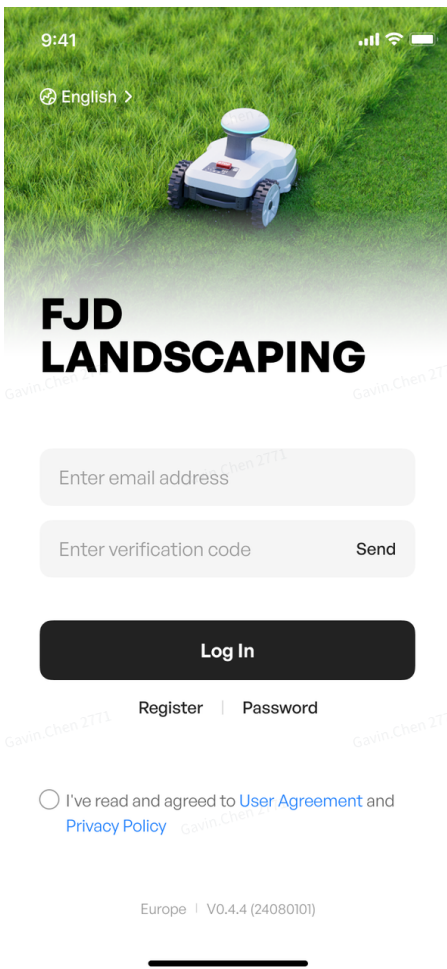
APP herunterladen



- Für Android- und iOS-Benutzer: Scannen Sie den QR-Code links, um die FJD Landscaping APP herunterzuladen. Für iOS/Android-Benutzer: Scannen Sie den QR-Code unten, um die FJD Landscaping APP herunterzuladen.
- Die mit RLM01 konfigurierte Tablet-PC hat die APP bereits installiert.

Schritt 2 - Registrieren und Anmelden

- Bitte öffnen Sie die APP, klicken Sie auf "Jetzt registrieren" und registrieren Sie Ihren persönlichen Account und melden Sie sich an, indem Sie den Anweisungen auf der Seite folgen.

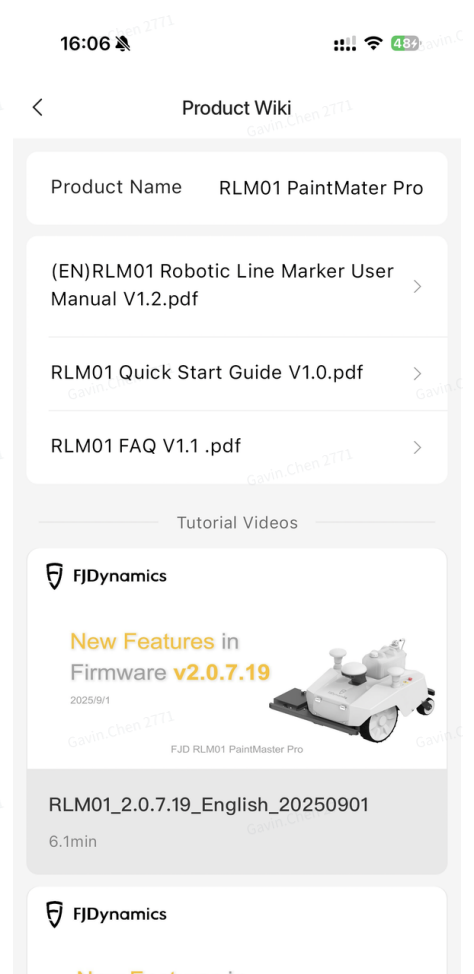
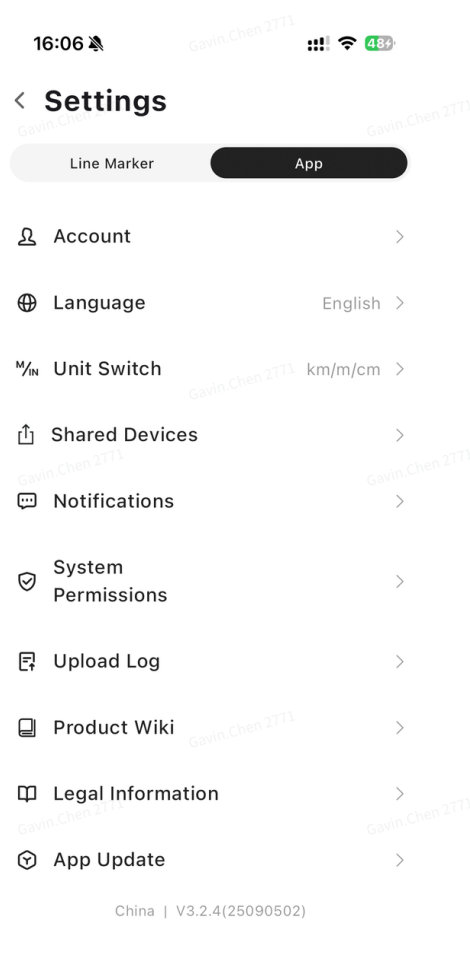
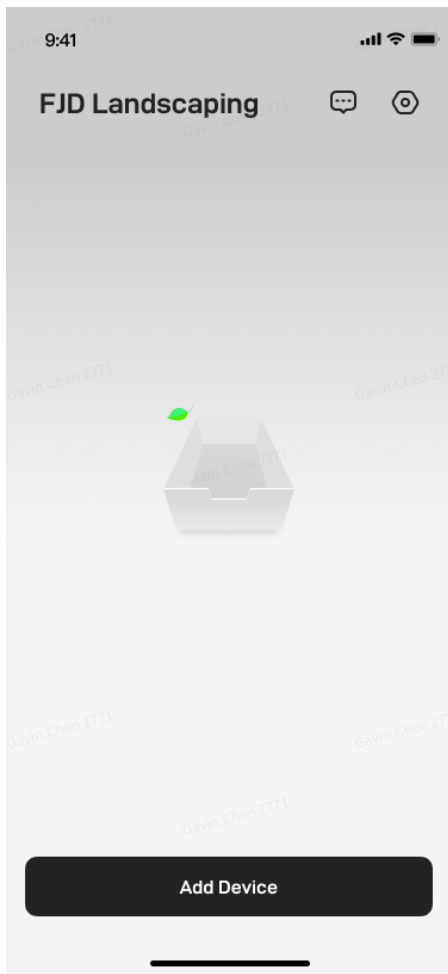


Schritt 3 - Produkt Wiki (in APP) öffnen



Wenn Sie während der Verwendung auf Probleme stoßen, können Sie zur [Produktlexikon] gehen, um eine Lösung zu finden.

- Nachdem Sie sich angemeldet haben, gelangen Sie zur Startseite und klicken auf das Einstellungs-Symbol in der oberen rechten Ecke.
- Öffnen Sie „APP“ und klicken Sie in der unteren Liste auf „Produkt-Enzyklopädie“.
- Nach dem Einloggen können Sie das Benutzerhandbuch, die häufig gestellten Fragen und Anleitungsvideos für das RLM01 ansehen.



Schritt 4 - Sprüheinheit montieren

! Stellen Sie den Roboter an einer ebenen und sauberen Stelle, bereiten Sie Handschuhe vor und ordnen Sie alle Teile in der Kiste und Werkzeugkiste an.

1. Zubehör

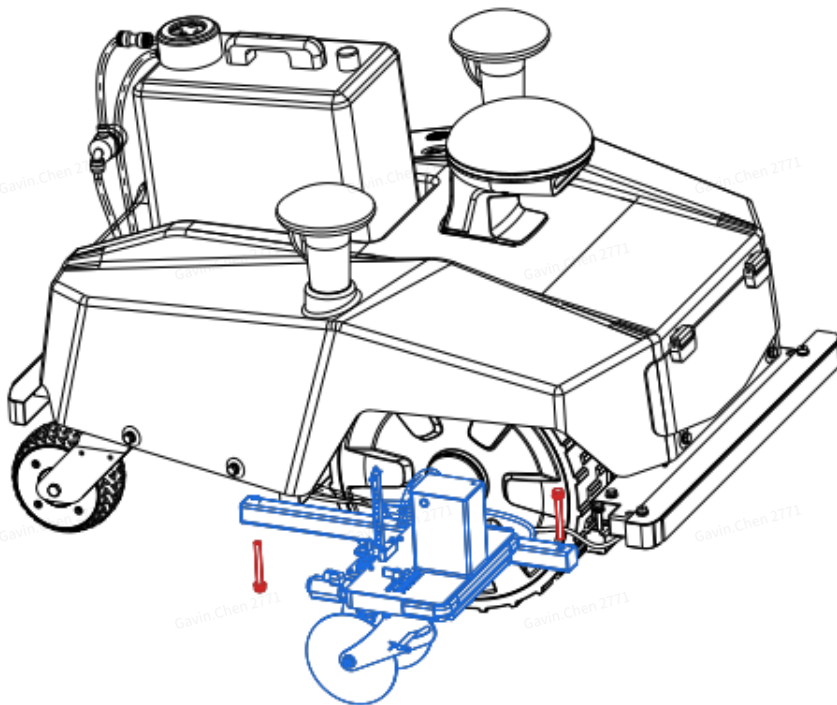
Das Werkzeugkasten enthält die Zubehör und Ersatzteile für RLM01. Bitte öffnen Sie den Werkzeugkasten und prüfen Sie die Anzahl gegen Packliste.

2. Installieren

Für ausführliche Installationsschritte siehe das Videotutorial in Produkt-Wiki in der APP FJD Landscaping .

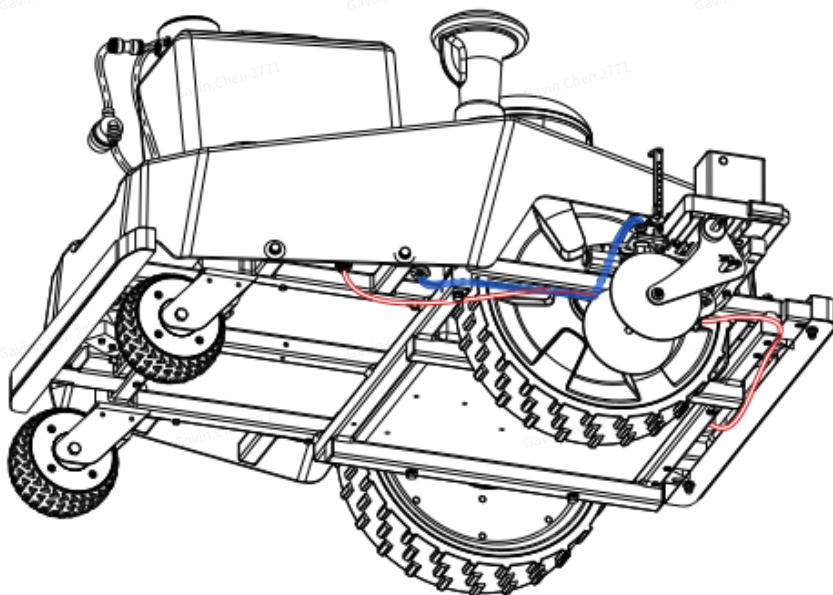
2.1 Sprüheinheit montieren

- Zwei M8*70mm Außensechskantschrauben aus dem Werkzeugkasten nehmen und die Sprüheinheit am Roboter befestigen.



Nr.	Zubehör	Anz
1	Sechskantschraube	2

- Stecken Sie das Stromkabel und das Wasserrohr in das Loch unten am Roboter.



Schritt 5 - Starttest



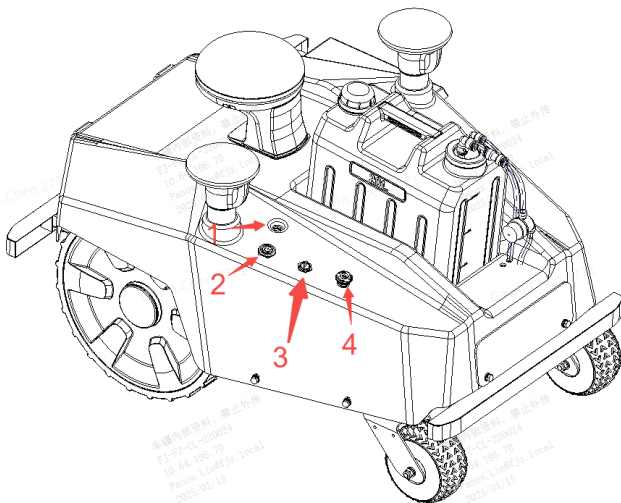
Stellen Sie vor dem Einschalten sicher, dass der Akku voll geladen ist und richtig im Akkufach des Vorderrades installiert ist.

1. Strom ein/aus



- Drücken Sie den Stromschalter. Die Anzeige leuchtet auf, um anzuzeigen, dass das Gerät eingeschaltet ist.
- Drücken Sie nochmal den Schalter. Wenn die LED erlischt, ist das Gerät ausgeschaltet.

2. Sensoren und Schalter



- 1) Regentropfsensor, der bei Regen eine Benachrichtigung in der APP sendet.
- 2) Stromschalter.
- 3) Sprüh-/Entlüftungsschalter.
- 4) Not-Aus-Schalter. Wenn der Not-Aus-Schalter gedrückt wird, werden die Antriebsradmotoren und die Pumpe stromlos und stoppen ihre Arbeit. Drehen Sie den Knopf im Uhrzeigersinn, um das Not-Aus-Signal zu löschen, und die normale Stromversorgung kann wiederhergestellt werden.

3. Sprühsystem

- **Holen Sie bitte die Farbe.**
 - Die Farbe muss wasserbasiert sein, darf das Rasen des Spielfeldes nicht schädigen und muss den lokalen Gesetzen und Vorschriften entsprechen.



- Es gibt zwei Arten von Lack: gebrauchsfertig und mit Wasser zu verdünnen. Die Dichte des Lackes muss bei der Lackierung $\leq 1,2$ sein. Bei der mit Wasser zu verdünnenden Version wird ein Lack-Wasser-Verhältnis von 1:4 empfohlen (d. h. eine Portion Stammlösung wird mit vier Portionen Wasser verdünnt) und mindestens drei Minuten gerührt, um den Lack und das Wasser vollständig zu verdünnen.



- **Rückfluss und Sprühen**

- Vor der Markierung muss zunächst 15 Sekunden lang Rücklauf durchgeführt werden und dann 5 Sekunden lang gesprüht werden, um sicherzustellen, dass alle Schläuche mit Farbe gefüllt sind und keine Luft in Schläuchen ist.
- Funktion der Lackiersteuerung:

1	Wenn der Schalter auflinks gestellt wird, ist es ein Auslass.
2	Wenn der Schalter aufrechts gestellt wird, erfolgt das Lackieren.
3	Wenn der Schalter in der mittleren Position ist, ist er ausgeschaltet.

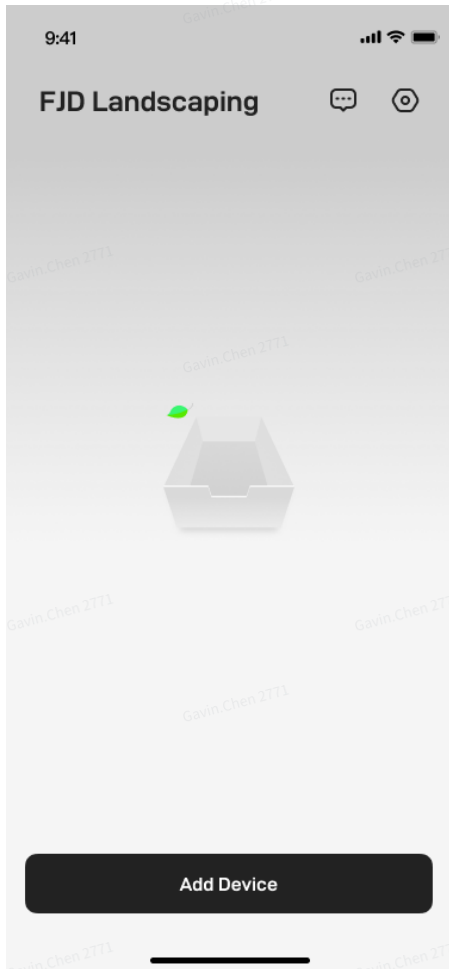
Schritt 6 - Netzwerkverbindung und Bindung

1. Strichroboter hinzufügen

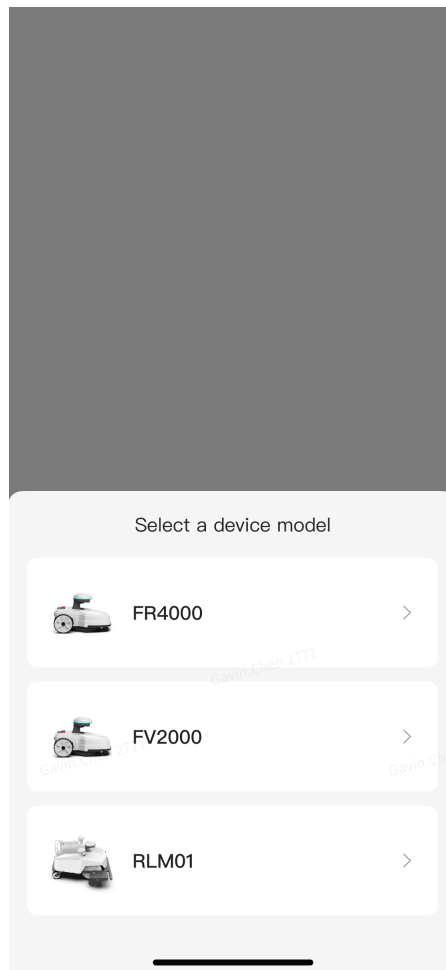


Stellen Sie sicher, dass Bluetooth auf Ihrem Smartphone oder Tablet aktiviert ist, verbinden Sie sich mit dem Netzwerk und die Entfernung zu RLM01 beträgt weniger als 5 m. Stellen Sie sicher, dass Bluetooth auf Ihrem Smartphone oder Tablet aktiviert ist, verbinden Sie sich mit dem Netzwerk und die Entfernung zu RLM01 beträgt weniger als 5 m. Weitere Informationen finden Sie in der APP [Produktlexikon].

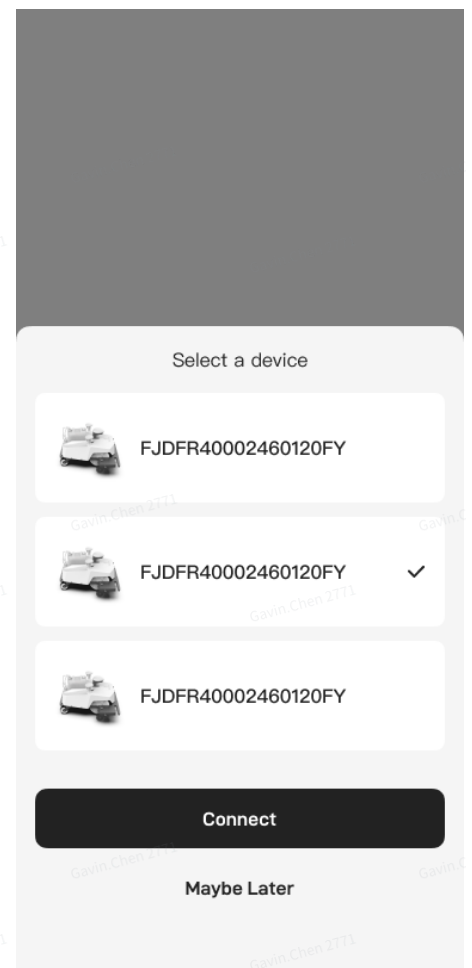
- Tippen Sie auf die Schaltfläche "Gerät hinzufügen".



- Wählen Sie "RLM01" aus den Optionen aus.

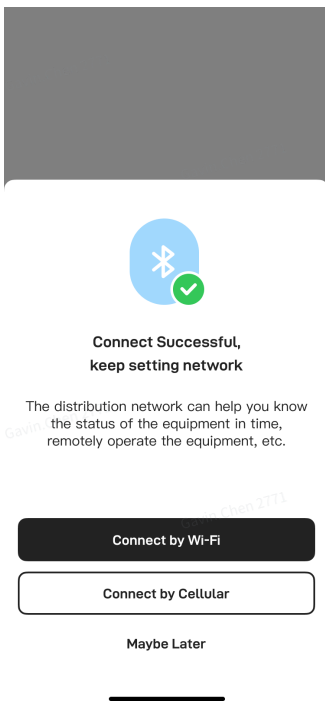


- Die SN des Geräts kann auf der Verpackung oder auf der Rückseite des Batteriefachs eingesehen werden.

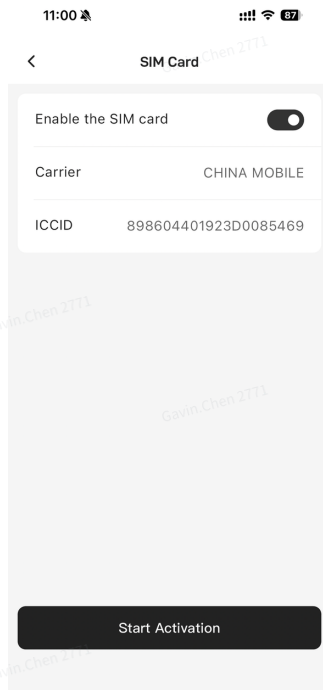


2. Verbinden Sie den Roboter mit Netzwerk

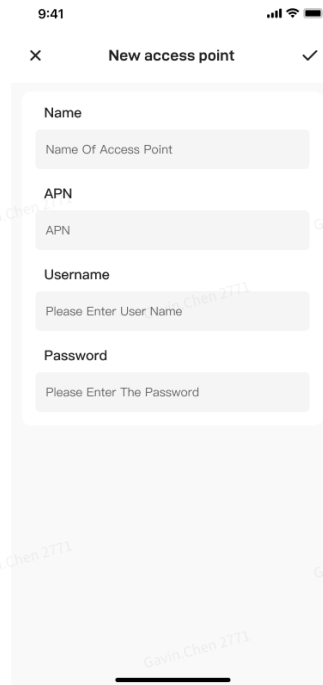
- Nachdem die Bluetooth-Verbindung hergestellt wurde, wählen Sie die Option „Wi-Fi (2,4 GHz)“ oder „Mobilfunknetz (4G)“ aus, um das Netzwerk zu konfigurieren.



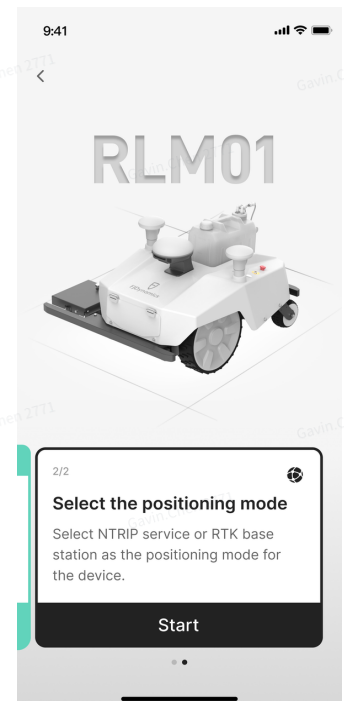
- Um die 4G-Verbindung zu aktivieren, klicken Sie zunächst auf das Symbol „Aktivieren“.



- Hinweis: Bei einigen SIM-Karten muss möglicherweise die APN manuell konfiguriert werden, damit sie verwendet werden kann.



- Nachdem Sie die Geräteaktivierung abgeschlossen haben, können Sie die Standortbestimmung zunächst überspringen. Bitte klicken Sie auf „Zurück“ in der linken oberen Ecke.



Die Positionskonfiguration ist im Abschnitt 8 dieser Anleitung ausführlich beschrieben.

Schritt 7 - Fernbedienung RLM01 / Remote-Control RLM01

- Klicken Sie auf das Symbol von "Fernsteuerung" in der linken unteren Ecke, um in den Fernsteuerungsmodus zu wechseln. Wenn Sie zum ersten Mal versuchen, ein Gerät fernzusteuern, verschieben Sie das Gerät zunächst in eine offene Fläche und halten Sie einen bestimmten Abstand zum Gerät ein.

- Der linke Joystick steuert Vorwärts- und Rückwärtsfahrt, der rechte Joystick steuert Links- und Rechtsdrehung.

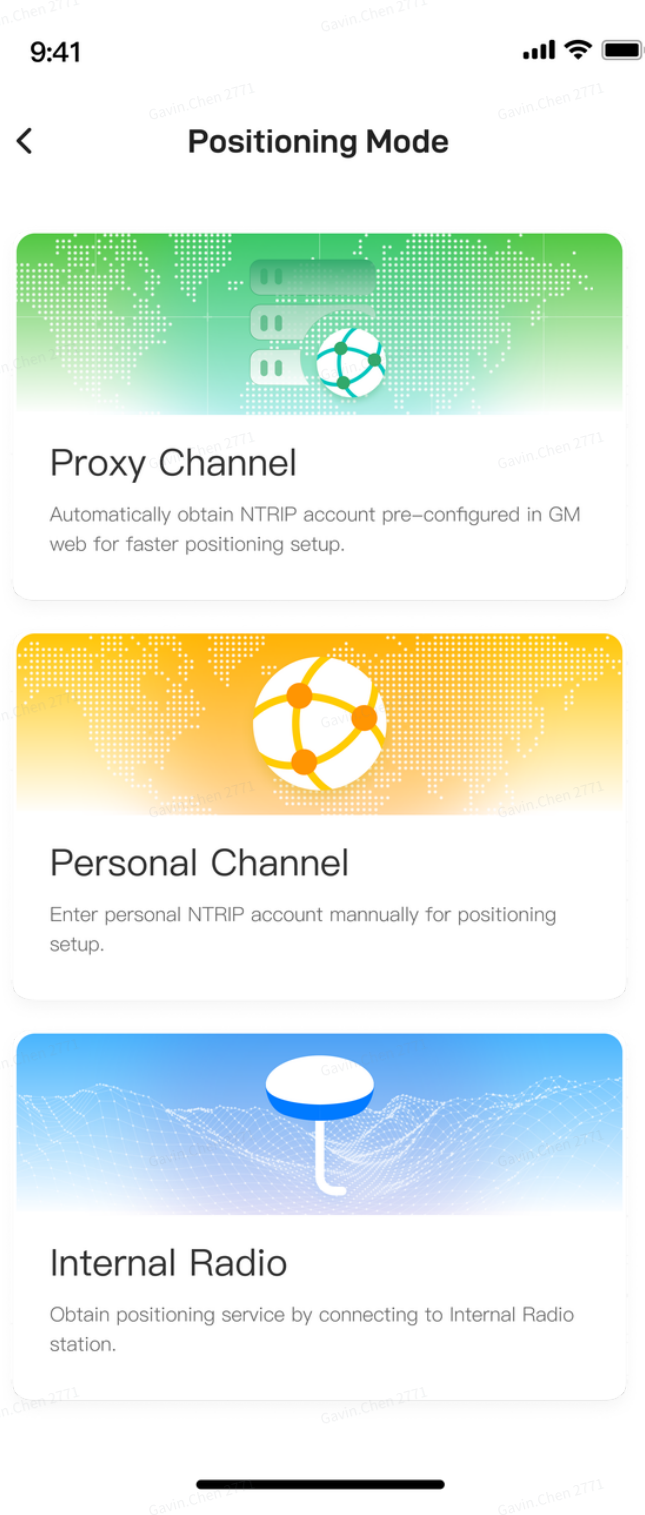


- Die Fahrgeschwindigkeit kann am unteren Bildschirmrand zwischen 1 und 3 Stufen eingestellt werden. Bitte vertraut euch zuerst mit der Bedienung in der niedrigen Geschwindigkeitsstufe, bevor ihr die hohe Geschwindigkeitsstufe verwendet.



Schritt 8 - Standortkonfiguration

Wenn Sie die RLM01 für Kalibrierung, Punktmarkierung, Linienzeichnung und andere Aufgaben verwenden, stellen Sie sicher, dass Sie sich während des gesamten Prozesses in einer Umgebung mit gutem Netzwerk- und Satellitensignal befinden (keine Objekte im Himmel). Lesen Sie das Handbuch in der [Produkt-Enzyklopädie] für ausführliche Anleitungen.



Ihr Gerät verwendet die RTK-Hochpräzisions-Lokalisierungstechnologie. Derzeit werden drei RTK-Lokalisierungsdienstoptionen unterstützt.

1. Proxy-Kanal (Standard): Binden Sie Ihr CORS-Konto und Ihr Gerät in der Cloud. Klicken Sie auf diesen Kanal, um automatisch das Konto aus der Cloud abzurufen und sich anzumelden, um eine schnellere Positionskonfiguration zu erreichen. Wenn Sie diesen Kanal noch nicht aktiviert haben, wenden Sie sich an den Support, um Ihr Gerät auf der GM-Plattform zu konfigurieren.
2. Persönlicher Kanal: Durch manuelle Eingabe des CORS-Kontos in der APP wird die Positionskonfiguration realisiert. Sie können ein Konto beim lokalen CORS-Dienstleister kaufen.
3. Internes Funknetz: Positionierungskonfiguration über Verbindung mit FJD-Basisstation (selbst zu installieren).

Schritt 9 - Sprühkopfkalibrierung

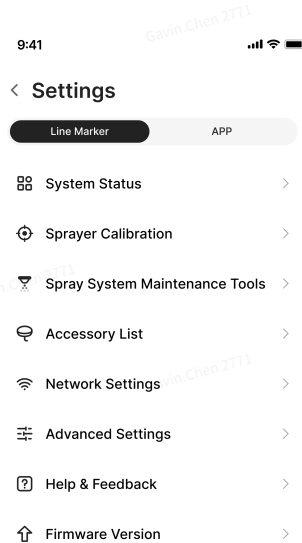


Bitte kalibrieren Sie das Gerät, bevor Sie es zum ersten Mal verwenden, um perfekte rechte Winkel und Bögen zu gewährleisten. Bevor Sie die Kalibrierung durchführen, steuern Sie das Gerät bitte auf eine ebene und offene Fläche aus der Ferne. Es wird empfohlen, nicht weniger als 6 m x 6 m zu verwenden, und das Satellitensignal ist ungehindert. Vergewissern Sie sich, dass das Farbvolumen / Wasservolumen ausreichend ist und der Farbknopf am Gerät im "Aus" -Gang ist. Spezifische Informationen finden Sie in der APP [Produkt Lingo].

- Klicken Sie auf die Schaltfläche "Einstellungen" in der oberen rechten Ecke der Startseite.



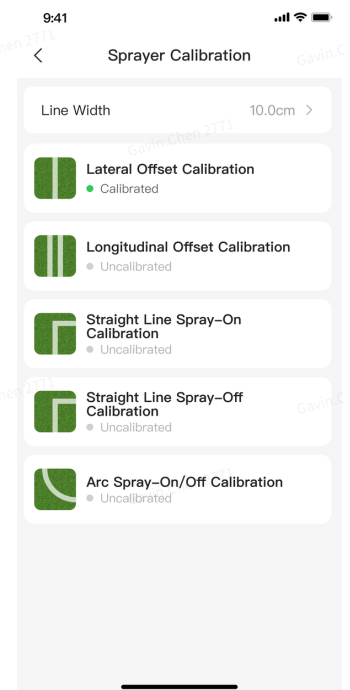
- Wählen Sie im Einstellungsmenü des Linienziehgeräts „Düsenkalibrierung“.



- Geben Sie die erforderliche Linienbreite ein. Die übliche Linienbreite beträgt 10 cm oder 12 cm. Klicken Sie auf „Speichern“.

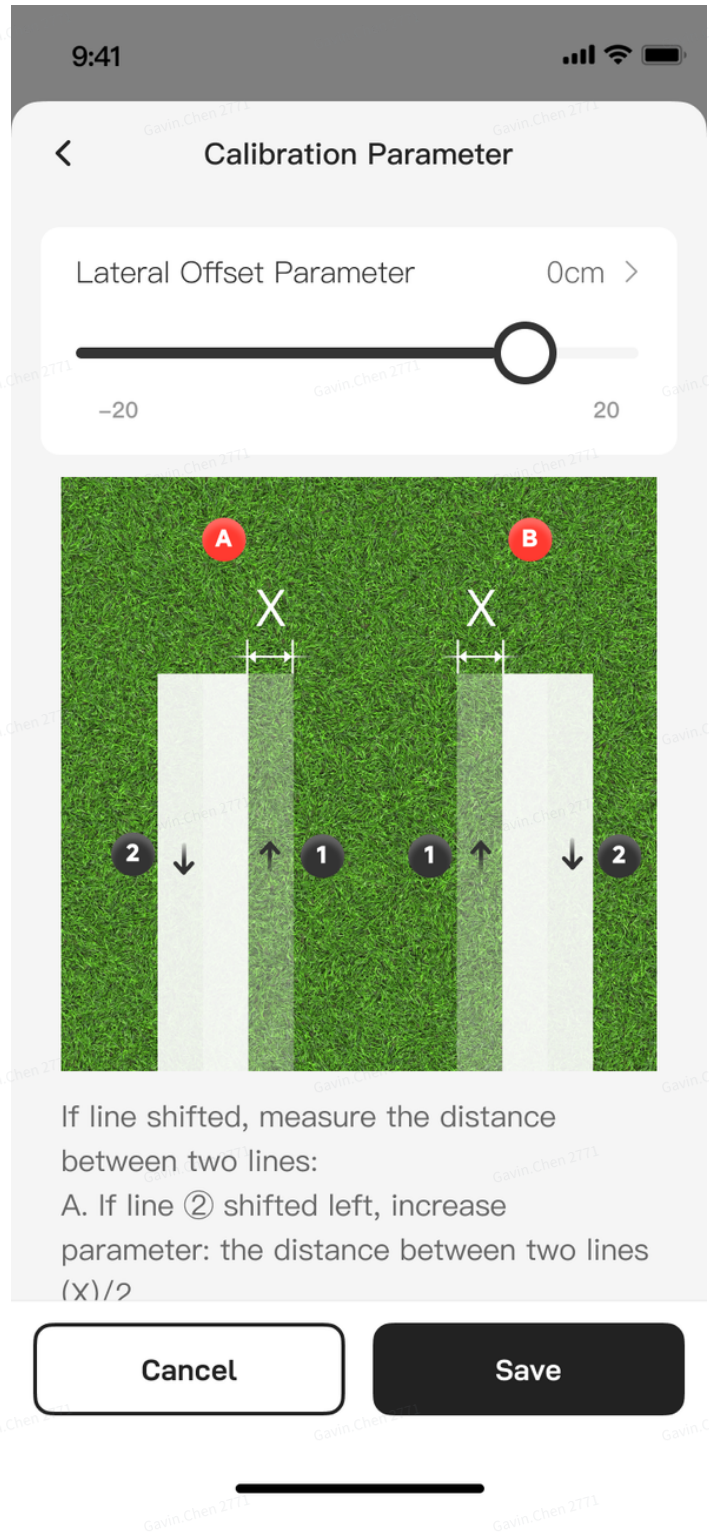
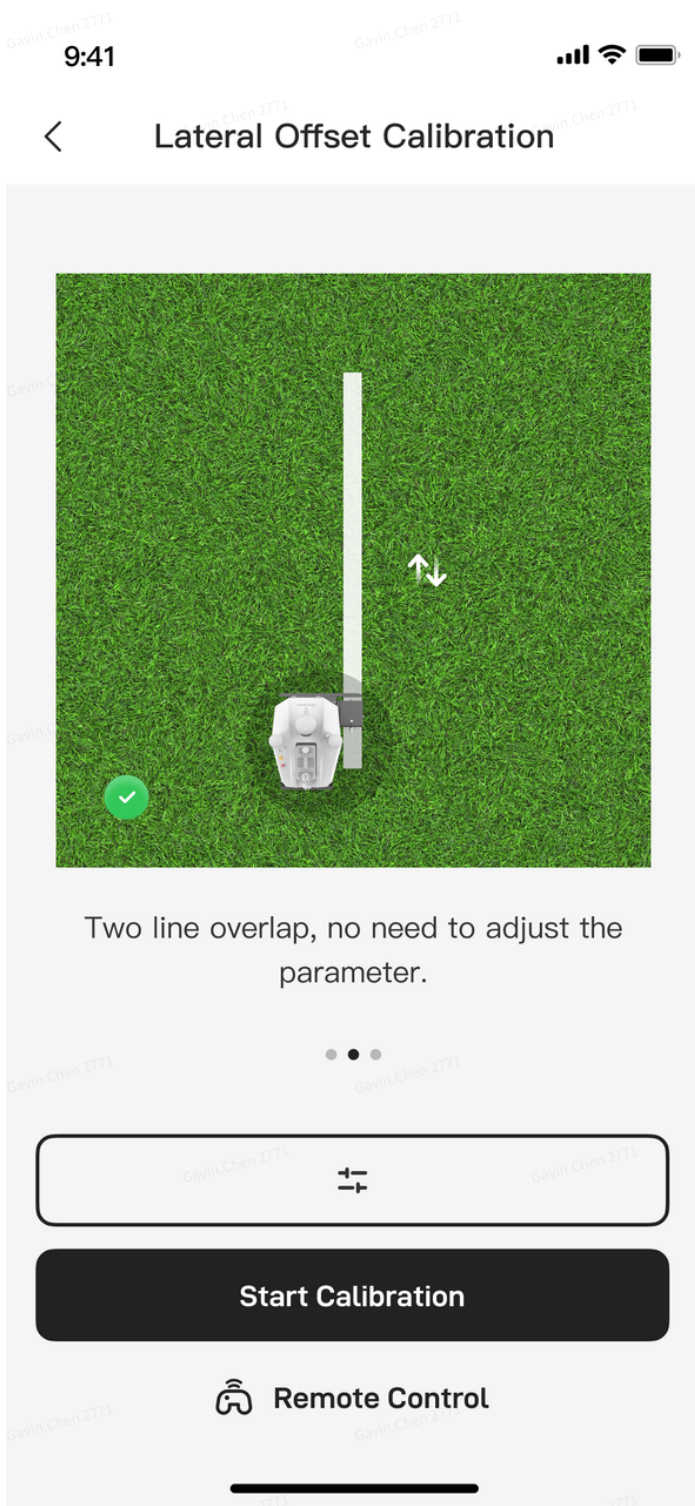


- Die Sprühdüsenkalibrierung besteht aus fünf Teilen. Bitte klicken Sie nacheinander auf die einzelnen Teile und führen Sie alle Schritte aus.



- Klicken Sie auf "Kalibrierung starten", und das Gerät führt die voreingestellte Aufgabe automatisch aus. Klicken Sie nach Abschluss der Aufgabe auf die Option "Parametereinstellungen", um die Seite zur Parameteranpassung aufzurufen.

- Bitte vergleichen Sie das tatsächliche Ergebnis mit dem Bild, passen Sie die Parameter gemäß den Anweisungen an und klicken Sie auf "Speichern". Wiederholen Sie die obigen Schritte, bis das Ritzergebnis der Norm entspricht.



Schritt 10 - Zeichnungen erstellen

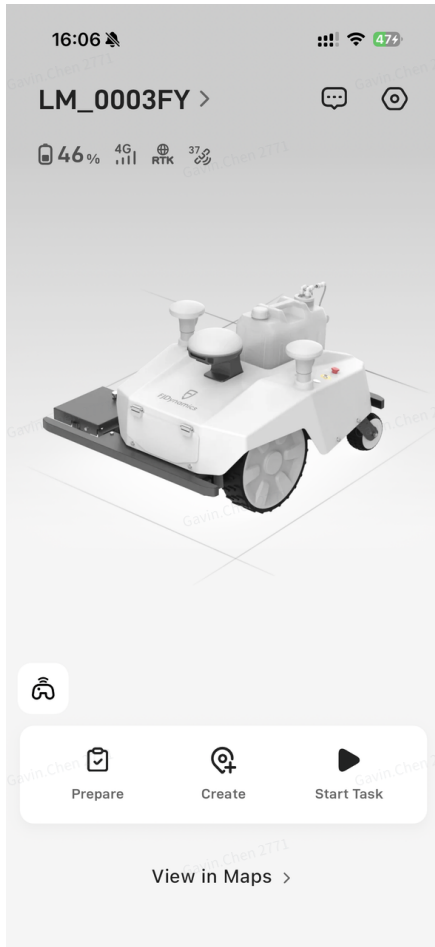


Stellen Sie vor dem Erstellen der Zeichnung sicher, dass während des gesamten Prozesses folgende Bedingungen erfüllt sind:

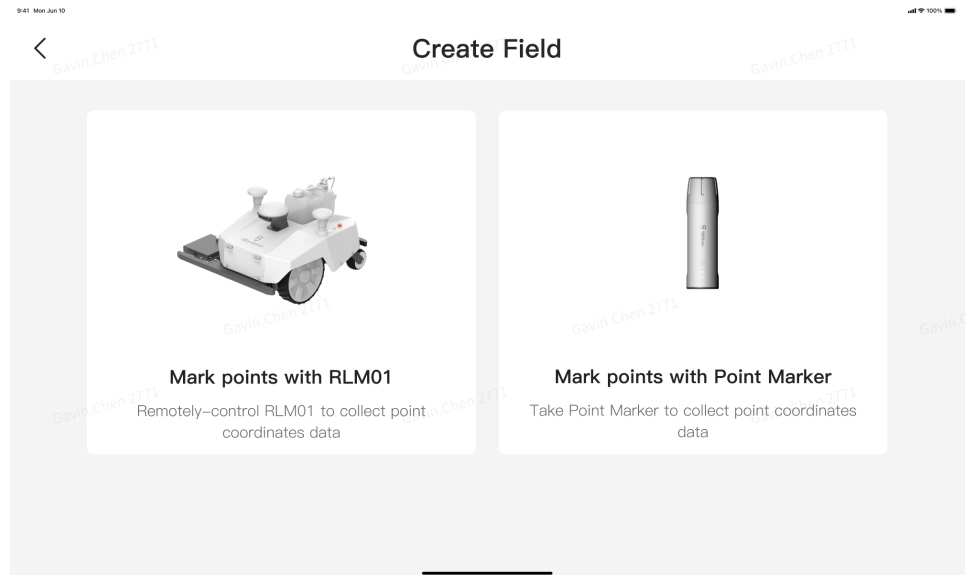
1. Sie befinden sich in einer Umgebung mit stabilem Netzwerk- und Satellitensignal (freier Himmel).
2. Das RLM01 muss sich weniger als 5 Meter von Ihrem Mobiltelefon oder Tablet entfernt befinden, um eine stabile Bluetooth-Verbindung zu gewährleisten.

Detaillierte Anweisungen finden Sie in der App unter [Produkt Lingo].

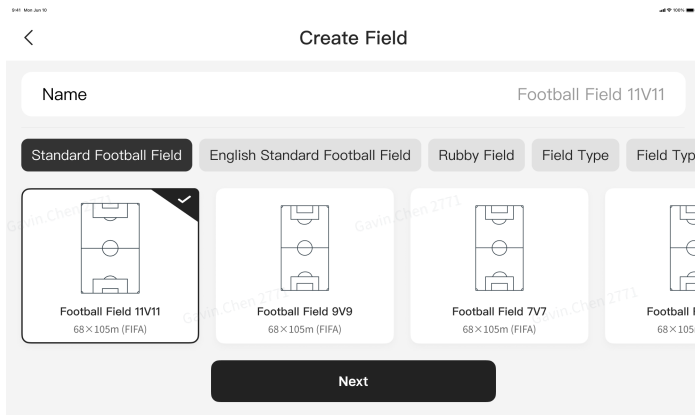
- Klicken Sie auf „Erstellen“ auf der Startseite.



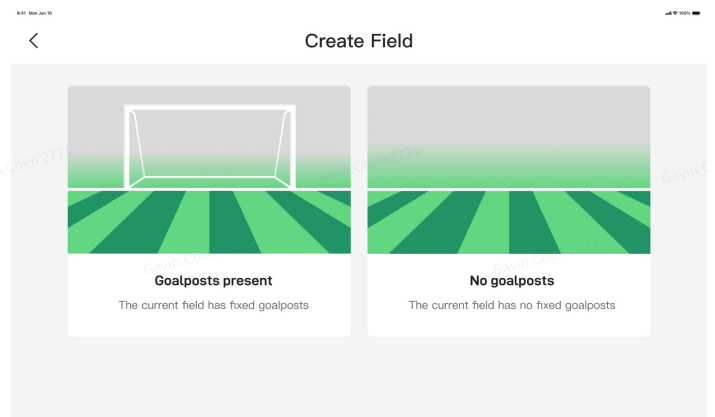
- Sie können RLM01 oder V4E RBI wählen, um Koordinaten zu erfassen und Zeichnungen zu erstellen. Falls kein V4E RBI vorhanden ist: wählen Sie bitte „RLM01 RBI“ und fahren Sie RLM01 per Fernsteuerung zur gewünschten Position für die Punktaufnahme.

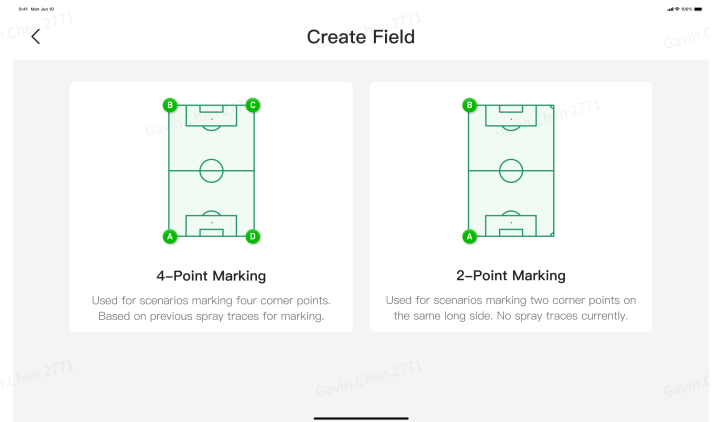


- Wählen Sie nach Bedarf eine Zeichnungsvorlage aus und benennen Sie die Zeichnung nach Bedarf.



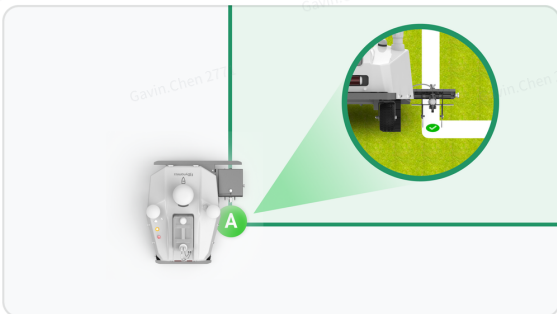
- Wählen Sie gemäß den Anweisungen auf der Seite die Option aus, die den tatsächlichen Bedingungen des Standorts entspricht.





- Nach dem Öffnen der Seite zur Punkterfassung sollten Sie die Beispielanimation sorgfältig ansehen. Richten Sie die Spritzdüse gemäß der gezeigten Methode auf die Zielposition, um die Koordinaten zu erfassen.

Tips



Remotely control the device to the target point, ensuring the nozzle is aligned with it.

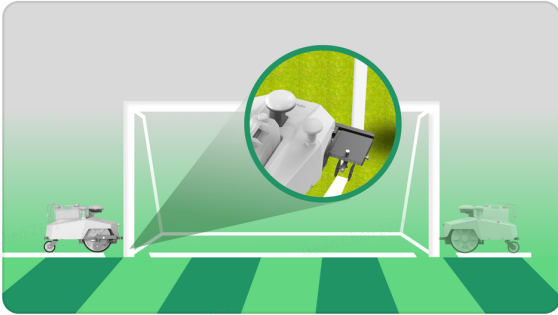
Confirm

- Bitte folgen Sie den Anweisungen in der oberen rechten Ecke, um das Gerät an den entsprechenden Ort am Veranstaltungsort fernzusteuern. Nachdem das Gerätesymbol in der APP nicht mehr abdriftet, klicken Sie auf die Schaltfläche "Markieren" am unteren Rand der Seite, um den Punkt aufzunehmen.
- Wenn Sie den vorherigen Punkt erneut markieren müssen, können Sie auf die Schaltfläche „Rückgängig“ klicken, um den Vorgang rückgängig zu machen.



- Nachdem alle Punkte markiert wurden, klicken Sie auf die Schaltfläche „Fertig“, um die Zeichnung zu erstellen.

Tips



When marking goalpost, ensure the front bumper lightly touches the outside of the goalpost, with the nozzle aligned parallel to it.



Confirm

Schritt 11 - Aufgabe starten/Start Task



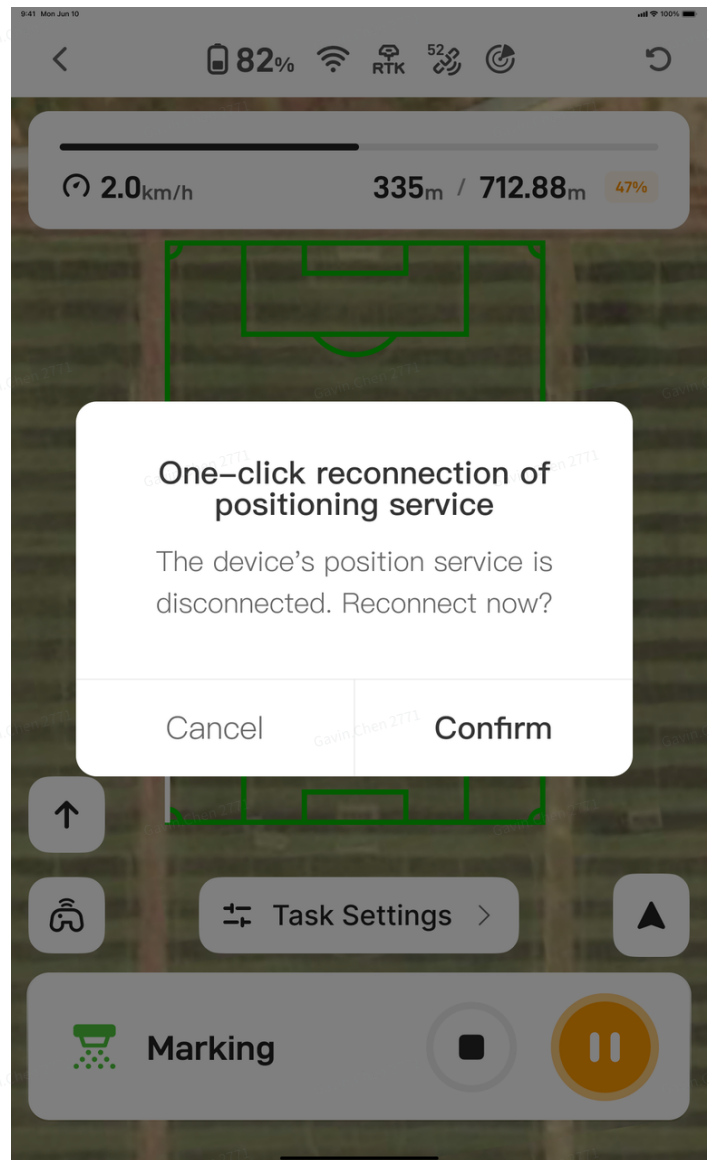
Bevor Sie mit der Markierungsaufgabe beginnen, stellen Sie Folgendes sicher:

1. RLM01-Netzwerk ist verbunden.
2. RTK-Signal ist stabil.
3. Arbeitsumgebung mit freier Sicht zum Himmel (keine Abschattungen).

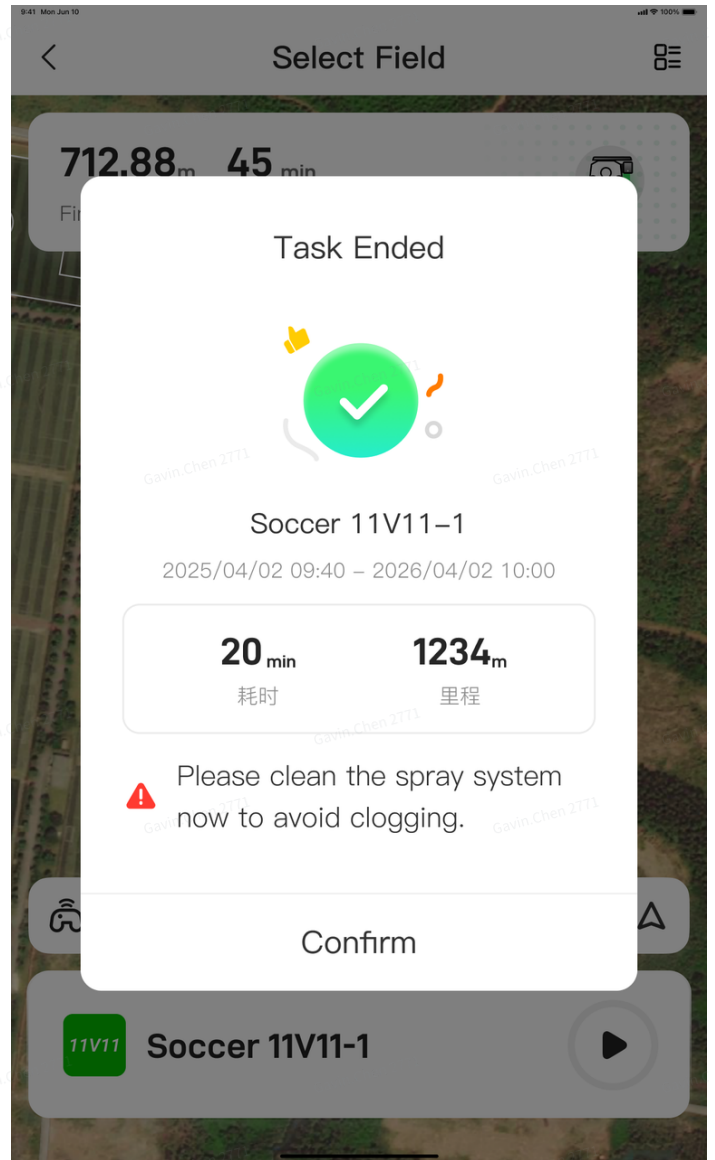
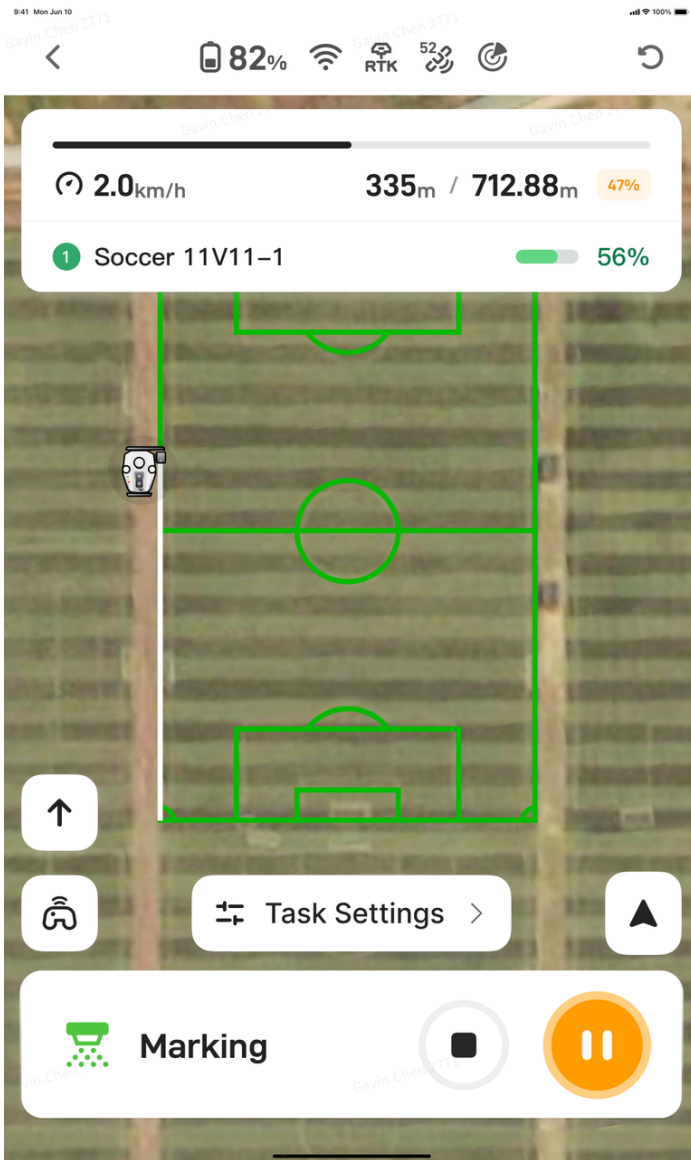
- Nachdem Sie die Zeichnung erstellt haben, können Sie zur Aufgabenvorschau wechseln. Klicken Sie auf „Start Task“, um die Aufgabe direkt zu starten.
- Klicken Sie auf "Bestätigen", um den Standortdienst von RLM01 mit einem Klick erneut zu verbinden.



- Nach dem Start der Aufgabe können Sie den Fortschritt auf der Aufgabenseite verfolgen.. Klicken Sie auf „Pause“, um die Aufgabe zu unterbrechen. Klicken Sie auf „Stopp“, um die Aufgabe zu beenden; der aktuelle Fortschritt wird dabei gespeichert.



- Sie können auch die Parameter wie Druck und Geschwindigkeit im Menü [Aufgabenstellung] anpassen. Weitere Informationen finden Sie im Handbuch [Produkt-Enzyklopädie].



Schritt 12 - Reinigung

Um ein Verstopfen der Farbe zu verhindern, wird empfohlen, die Reinigung innerhalb von 15 Minuten nach Abschluss der Markierungsarbeiten erfolgen. Die genaue Vorgehensweise finden Sie in der APP [Produktlexikon].

